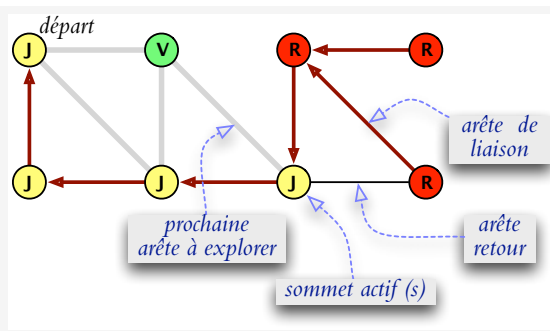


10 Parcours de graphes

10.1 Parcours en profondeur

On parcourt un graphe à partir d'un **sommet de départ** s , en suivant la logique des algorithmes de parcours des arbres (§6.4). Afin de reconnaître les cycles, on doit marquer les sommets $V = \{0, 1, \dots, n-1\}$ pendant le parcours. Dans l'algorithme de **parcours en profondeur** (*depth-first search*), on colorie les sommets par vert au début, puis par jaune (en visite préfixe) et finalement par rouge (en visite postfixe). Dans la version ci-dessous, on stocke la liaison $\text{parent}[u]$ à chaque nœud qui donne le sommet à partir duquel on arrive à u pour la première fois (quand on découvre u).

```
(init) parent[s] ← s; for u ← 0, 1, ..., n-1 do couleur[u] ← verte
DFS(s) // parcours en profondeur à partir de sommet s
D1 couleur[s] ← jaune // pré-visite de s
D2 for st ∈ Adj[u] do // pour tout sommet t adjacent à u
D3 if couleur[t] = verte then DFS(t); parent[t] ← s // visite du voisin t; stocker la liaison
D4 couleur[s] ← rouge // post-visite de s
```



Quand on visite une arête st pour la première fois dans la ligne D3, la couleur du sommet t peut être

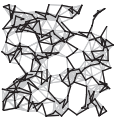
- ➡ **verte** : arête st et sommet t découverts pour la première fois (c'est une arête de **liaison**)
- ➡ **jaune** : arête st découverte pour la première fois, mais t est connu (c'est une arête **retour**)
- ➡ **rouge** : jamais, parce qu'on visite toutes les arêtes adjacentes avant de colorier t par rouge; st a déjà été visitée à partir de t

Temps de calcul. Le parcours finit en $O(|V|+|E|)$ temps (on considère chaque arête deux fois exactement en Ligne D2).

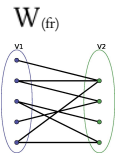
Forêt en profondeur. On peut explorer tout le graphe en lançant DFS à partir de tout sommet :

```
for s ← 0, 1, ..., n-1 do if couleur[s] = verte then DFS(s)
```

Il est facile de voir que le parcours en profondeur peut être employé pour identifier les composantes connexes du graphe. Les arêtes de liaison forment un ensemble d'arborescences, ou un **forêt en profondeur** qui couvre tous les sommets. En suivant les liaisons parent , on trouve un chemin entre un sommet quelconque v et le sommet de départ. (C'est le chemin formé par les sommets jaunes quand v est découvert.)



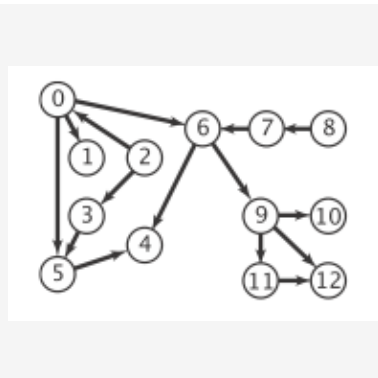
Graphe biparti. Un **graphe biparti** est un graphe non-orienté (V, E) dans lequel V peut être partitionné en deux ensembles V_g et V_d ($V_g \cup V_d = V$; $V_g \cap V_d = \emptyset$) tels que toutes les arêtes passent entre V_1 et V_2 : si $uv \in E$, alors $u \in V_g$ et $v \in V_d$ ou $u \in V_d$ et $v \in V_g$. On peut tester si un graphe est biparti pendant le parcours : il suffit de placer les sommets en deux ensembles (**gauche** et **droit**) quand on les découvre, et tester si les arêtes retour passent bel et bien entre les deux ensembles.



```

(init) placement[s] ← gauche; for u ← 0, 1, ..., n - 1 do couleur[u] ← verte
      DFS-BIP(s) // tester si la composante connexe des est biparti
1 couleur[s] ← jaune
2 for st ∈ Adj[u] do
3   if couleur[t] = verte then // arête de liaison
4     if placement[s] = gauche then placement[t] ← droit else placement[t] ← gauche
5     DFS-BIP(t)
6   else if couleur[t] = jaune then // parent ou arête retour
7     vérifier que placement[s] ≠ placement[t]

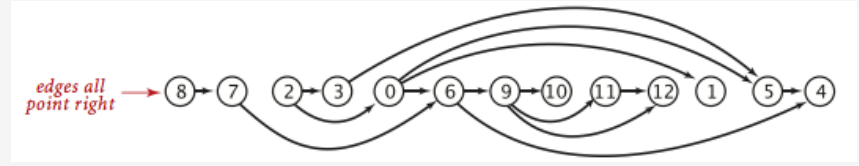
```



Soit $G = (S, A)$ un **graphe acyclique orienté**. Le **tri topologique** cherche une permutation de sommets telle que si $uv \in A$, alors u se trouve avant v dans l'ordre. En fait, l'ordre inverse des visites postfixes est un tri topologique. Il suffit alors d'utiliser une pile P pour stocker les sommets en post-visite :

```
D4 couleur[s] ← rouge; P.push(u)
```

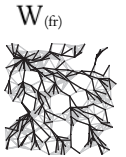
À la fin, $P.pop$ défile les sommets dans l'ordre du tri topologique.



W_(fr)

10.2 Parcours en largeur

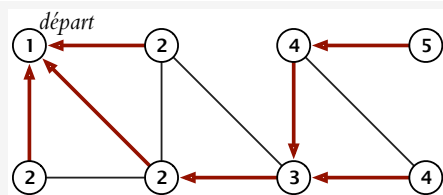
Lors d'un parcours en largeur (*breadth-first search*), on enfile les voisins dans une file FIFO (queue) — parcours en profondeur correspond à l'usage d'une pile. Dans la version ci-dessous, on maintient la distance d à partir du sommet de source. Les arêtes de liaison forment un **arborescence en largeur** couvrant une composante connexe. Dans cet arbre, enraciné au sommet de départ s , tout $d[u]$ est la profondeur du nœud u .



```

(init) parent[s] ← s; initialiser queue Q ← ∅; for u ← 0, 1, ..., n - 1 do couleur[u] ← verte
      BFS(s) // parcours en largeur à partir de s
B1 couleur[s] ← jaune; d[u] ← 0
B2 Q.enqueue(s)
B3 while Q ≠ ∅ // tandis que la file n'est vide
B4   u ← Q.dequeue()
B5   for uv ∈ Adj[u] do
B6     if couleur[v] = verte
B7     then couleur[v] ← jaune; Q.enqueue(v); d[v] ← d[u] + 1; parent[v] ← u
B8   couleur[u] ← rouge

```



Temps de calcul. Le parcours prend $O(|V| + |E|)$ avec listes d'adjacence.

Plus courts chemins. À la fin du parcours, $d[u]$ est la longueur minimale d'un chemin entre s et u pour tout sommet. On peut retrouver ce plus court chemin en suivant les liaisons **parent**.