

IFT2015 hiver 2010 — Notes de cours

Miklós Csűrös

21 février 2010

9 Tri par fusion

9.1 Tri d'un tableau

Tri par fusion (*mergesort*) utilise le principe de **diviser pour régner** dans une procédure récursive.

```
Algo MERGESORT(A[0..n - 1])
M1 si n < 2 alors retourner A // cas de base : tableau vide ou un seul élément
M2 B1 ← MERGESORT(A[0..⌊n/2⌋ - 1]) // trier la moitié gauche
M3 B2 ← MERGESORT(A[⌊n/2⌋..n - 1]) // trier la moitié droite
M4 B ← FUSION(B1, B2) // fusion des résultats
M5 retourner B
```

Dans la fusion, on combine les deux tableaux triés en un troisième. Le temps de calcul est donc

$$T(n) = T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + T_{\text{fusion}}(\lfloor n/2 \rfloor, \lceil n/2 \rceil) + O(1) \quad (9.1)$$

où $T_{\text{fusion}}(k, m)$ est le temps pour fusionner deux tableaux de tailles k et m .

9.2 Fusion de deux tableaux triés.

```
Algo FUSION(A[0..n - 1], B[0..m - 1]) (de type Comparable [], triés)
F1 initialiser C[0..n + m - 1] // on place le résultat dans C
F2 i ← 0; j ← 0 // i est l'indice dans A; j est l'indice dans B
F3 pour k ← 0, 1, ..., n + m - 1 faire
F4 si j ≥ m ou A[i] ≤ B[j] alors C[k] ← A[i]; i ← i + 1
F5 sinon C[k] ← B[j]; j ← j + 1
```

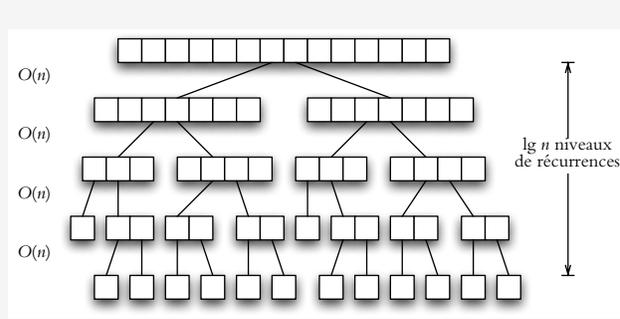
La clé à l'efficacité du tri est qu'on fusionne deux tableaux en un temps linéaire $\Theta(n + m)$. On a $(n + m)$ affectations, et $(n + m - 1)$ comparaisons $A[i]-B[j]$ (au pire cas).

9.3 Tri d'une liste chaînée

Il n'est pas difficile d'adapter l'algorithme FUSION aux listes chaînées. Pour adapter l'algorithme MERGESORT, il faut séparer une liste en lignes M2-M3. Une solution simple est d'ajouter des éléments aux listes B_1, B_2 en alternant entre les deux :

```
tandis que A n'est pas vide
  B1.enqueue(A.dequeue())
si A n'est pas vide alors B2.enqueue(A.dequeue())
```

9.4 Temps de calcul du tri par fusion



On a donc $T_{\text{fusion}}(k, m) = \Theta(k + m)$ en (9.1), qui mène à la récurrence classique

$$T(n) = T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + \Theta(n).$$

La solution de la récurrence est $T(n) = \Theta(n \log n)$ (voir Théorème 5 en §2.9). On peut voir cette solution directement en dessinant l'**arbre de récursions** : on a $\lceil \lg n \rceil$ niveaux et $O(n)$ travail (fusions) à chaque niveau.

9.5 Fusion de $m \geq 3$ listes

En général, on peut fusionner m listes (*multi-way fusion*) de longueur totale n en $O(n \log m)$ temps.

Solution par récurrence. On peut utiliser le principe de **diviser pour régner** en une procédure récursive.

```

Algo MULTI-FUSION-REC( $A_0[], A_1[], \dots, A_{m-1}[]$ ) (tableaux triés)
MR1 si  $m = 1$  alors retourner  $A_0$  // cas de base : un seul tableau
MR2 si  $m > 1$  alors
MR3    $B_1 \leftarrow$  MULTI-FUSION-REC( $A_0, \dots, A_{\lfloor m/2 \rfloor - 1}$ ) // fusion d'une moitié
MR4    $B_2 \leftarrow$  MULTI-FUSION-REC( $A_{\lfloor m/2 \rfloor}, \dots, A_{m-1}$ ) // fusion de l'autre moitié
MR5   retourner FUSION( $B_1, B_2$ ) // combiner le résultat des deux moitiés
    
```

Solution avec file à priorités. On peut modifier l'algorithme FUSION pour traiter plus que deux tableaux. On utilise les indices i_0, \dots, i_{m-1} : en chaque itération, il faut choisir le minimum de $A_0[i_0], A_1[i_1], \dots, A_{m-1}[i_{m-1}]$. Pour cela, on utilise une **file à priorités** F . La liste F contient les paires $(j, A_j[i_j])$, et permet de retirer le minimum par l'opération $F.deleteMin()$. Un nouvel élément est ajouté par $F.add(j, a)$. La liste F contient m éléments au plus à tout temps.

```

Algo MULTI-FUSION( $A_0[0..n_0 - 1], A_1[0..n_1 - 1], \dots, A_{m-1}[0..n_{m-1} - 1]$ ) (tableaux triés)
MF1 initialiser la file à priorités  $F \leftarrow \emptyset$ 
MF2 pour  $j \leftarrow 0, \dots, m - 1$  faire  $i_j \leftarrow 0; F.add(j, A_j[i_j])$ 
MF3  $n \leftarrow n_0 + n_1 + \dots + n_{m-1}$ ; initialiser  $C[0..n - 1]$  // résultat dans C
MF4 pour  $k \leftarrow 0, 1, \dots, n - 1$  faire
MF5    $(j, a) \leftarrow F.deleteMin()$  // le minimum est dans tableau  $A_j$ , avec valeur  $a = A_j[i_j]$ 
MF6    $C[k] \leftarrow a$ 
MF7    $i_j \leftarrow i_j + 1$ ; si  $i_j < n_j$  alors  $F.add(j, A_j[i_j])$  // prendre le prochain élément du tableau  $A_j$ 
MF8 retourner  $C$ 
    
```

En une implantation naïve, F est représenté par une liste chaînée : on trouve le minimum en $\Theta(m)$ (parcours complète). Cela donne $\Theta(nm)$ pour le temps de calcul : c'est évidemment beaucoup pire que $O(n \log m)$. On verra bientôt qu'on peut implanter une file à priorités à l'aide d'une structure nommée **tas**, où l'opération `deleteMin` (ligne MF5) et `add` (lignes MF2, MF7) s'exécutent en $O(\log m)$ temps \Rightarrow temps total est $O(n \log m)$. En un cas extrême, on a $n = m$, avec des listes de longueur 1. Dans d'autres mots, un tas permet un tri efficace de $O(n \log n)$: c'est l'idée de base du tri par tas.