# 13 Table de symboles et arbres binaires de recherche

## 13.1 Table de symboles

Type abstrait **table de symboles** (*symbol table*) ou **dictionnaire** : ensemble d'objets avec clés. Typiquement (mais pas toujours!) les clés sont comparables (abstraction : nombres naturels).

Opérations principales :

- $\star$  search(k): recherche d'un élément à clé  $k \leftarrow$  opération fondamentale peut être fructueuse ou infructeuse.
- $\star$  insert(x): insertion de l'élément x (clé+info)

Opérations parfois supportées :

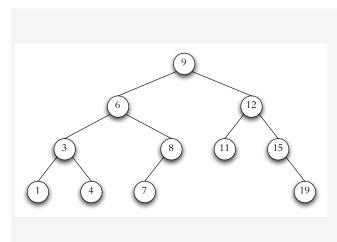
- $\star$  delete(k) : supprimer élément avec clé k
- \* select(i) : sélection de l'i-ème élément (selon l'ordre des clés)

## Implantations élémentaires

- $\star$  liste chaînée ou tableau non-trié : recherche séquentielle temps de  $\Theta(n)$  au pire (même en moyenne), mais insertion/suppression en  $\Theta(1)$  [si non-trié]
- \* tableau trié : recherche binaire temps de  $\Theta(\log n)$  au pire, mais insertion/suppression en  $\Theta(n)$  au pire cas

### 13.2 Arbre binaire de recherche

 $W_{(fr)}$ 



Dans un arbre binaire de recherche, chaque nœud interne possède une clé.

**Définition 13.1.** Un arbre binaire est un **arbre binaire de recherche** ssi les nœuds inernes sont énumerés lors d'un parcours infixe en ordre croissant de clés.

Accès aux nœuds :

- \* x.gauche et x.droit pour les enfants de x (null si l'enfant est un nœud externe)
- ★ x.parent pour le parent de x(null à la racine)
- ★ x.cle pour la clé d'un nœud interne x (en général, un entier dans nos discussions)

**Théorème 13.1.** Soit x un nœud interne dans un arbre binaire de recherche. Si y est un nœud interne dans le sous-arbre gauche de x, alors y.cle  $\leq x$ .cle. Si y est un nœud interne dans le sous-arbre droit de x, alors y.cle  $\geq x$ .cle.

Les nœuds externes sont null. À l'aide d'un arbre de recherche, on peut implanter une table de symboles d'une manière très efficace.

Opérations : recherche d'une valeur particulière, insertion ou suppression d'une valeur, recherche de min ou max, et des autres.

#### Min et max

MIN(r) // nœud à clé minimale dans le sous-arbre de r

1  $x \leftarrow r; y \leftarrow \mathsf{null}$ 

2 tandis que  $x \neq \text{null faire}$ 

 $y \leftarrow x; x \leftarrow x.$ gauche

4 retourner y

Max(r) // nœud à clé maximale dans le sous-arbre de r

1  $x \leftarrow r; y \leftarrow \mathsf{null}$ 

2 tandis que  $x \neq \text{null faire}$ 

 $y \leftarrow x; x \leftarrow x.\mathsf{droit}$ 

4 retourner y

**Recherche.** SEARCH(racine, v) retourne (a) soit un nœud dont la clé est égale à v, (b) soit null s'il n'y a pas de nœud avec clé v.

#### Solution récursive

SEARCH(x, v) // trouve clé v dans le sous-arbre de x

S1 si x = null ou v = x.cle alors retourner x

S2 **si** v < x.cle

S3 alors retourner SEARCH(x.gauche, v)

S4 sinon retourner SEARCH(x.droit, v)

#### Solution itérative

SEARCH(x, v) // trouve clé v dans le sous-arbre de x

S1 tandis que  $x \neq \text{null et } v \neq x.\text{cle faire}$ 

S2  $\mathbf{si} \ v < x.\mathsf{cle}$ 

S3 **alors**  $x \leftarrow x$ .gauche

S4 **sinon**  $x \leftarrow x$ .droit

S5 retourner x

Dans un arbre binaire de recherche de hauteur h:

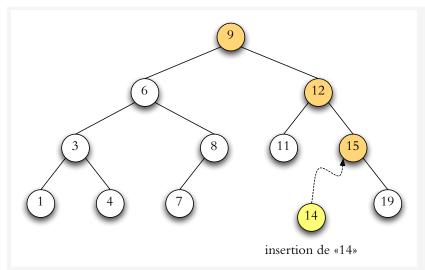
MIN() prend O(h)

Max() prend O(h)

SEARCH(racine, v) prend O(h)

## 13.3 Insertion et suppression

**Insertion.** On veut insérer une clé v: créer un nœud et l'ajouter à l'arbre.

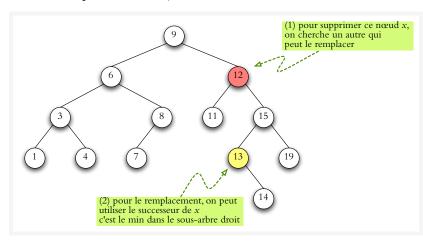


Idée : comme en SEARCH, on trouve la place pour v (enfant gauche ou droit manquant)

```
INSERT(v) // insère la clé v dans l'arbre
I1 x \leftarrow \mathsf{racine}
I2 si x = \text{null alors} créer nouveau nœud y avec clé v comme racine et retourner y
I3 boucler // conditions d'arrêt testées dans le corps
        si v = x.cle alors erreur // on ne permet pas les valeurs dupliquées
I4
15
        si v < x.cle
        alors si x.gauche = null
I6
I7
            alors attacher nouveau nœud y avec clé v comme enfant gauche de x et retourner y
18
            sinon x \leftarrow x.gauche
19
        sinon si x.droit = null
             alors attacher nouveau nœud y avec clé v comme enfant droit de x et retourner y
I10
I11
             sinon x \leftarrow x.droit
```

#### Suppression du nœud x

- 1. triviale si x est n'a pas d'enfants non-null : x.parent.gauche  $\leftarrow$  null si x est l'enfant gauche de son parent, ou x.parent.droit  $\leftarrow$  null si x est l'enfant droit
- 2. facile si x a seulement un enfant : x.parent.gauche  $\leftarrow x$ .droit si x a un enfant droit et x est l'enfant gauche de son parent (il y a 4 cas en total dépendant de la position de x et celle de son enfant)
- 3. un peu plus compliqué si x a deux enfants : on trouve un remplacement (successeur ou prédecesseur dans le parcours infixe)



**Lemme 13.2.** Le nœud avec la clé minimale dans le sous-arbre droit de x n'a pas d'enfant gauche.

⇒ il est facile d'enlever le successeur (d'un nœud à deux enfants)...

```
DELETE(z) // supprime le nœud z

D1 si z.gauche = null ou z.droit = null alors y \leftarrow z // cas 1. ou 2.

D2 sinon y \leftarrow \text{MIN}(z.\text{droit}) // cas 3.

// un des deux enfants de y est null

D3 si y.gauche \neq null alors x \leftarrow y.gauche sinon x \leftarrow y.droit

// on enlève le nœud y de l'arbre

D4 si x \neq null alors x.parent \leftarrow y.parent

D5 si y.parent = null alors racine \leftarrow x // y était la racine

D6 sinon // y a un parent

D7 si y = y.parent.gauche alors y.parent.gauche \leftarrow x // y est enfant gauche

D8 sinon y.parent.droit \leftarrow x // y est enfant droit

D9 si y \neq z alors remplacer nœud z par y dans l'arbre
```

**Exercice 13.1.** Écrire l'algorithme SUCCESSEUR(x) qui trouve le successeur du nœud x dans le parcours infixe. Montrer que le temps de calcul de SUCCESSEUR(x) est  $\Theta(h)$  dans le pire cas où h est la hauteur de l'arbre. Montrer que le temps de calcul est  $\Theta(1)$  en moyenne (quand x est un nœud aléatoire dans l'arbre). **Indice** : considérer un parcours infixe en utilisant l'itération  $x \leftarrow \text{SUCCESSEUR}(x)$ .

Dans un arbre binaire de recherche de hauteur h: INSERT(v), ainsi que DELETE(z) prennent O(h).

#### 13.4 Hauteur

Toutes les opérations prennent O(h) dans un arbre de hauteur h.

- $\rightarrow$  **Meilleur cas** Arbre binaire complet :  $2^h 1$  nœuds internes dans un arbre de hauteur h, donc hauteur  $h = \lceil \lg(n+1) \rceil$  pour n clés est possible :  $h = \Omega(\log n)$
- $\rightarrow$  **Pire cas** Insertions consécutives de  $1, 2, 3, 4, \ldots, n$  mènent à un arbre avec h = n. Donc  $h = \Theta(n)$  au pire cas.
- $\Rightarrow$  Est-ce qu'il est possible d'assurer que  $h = O(\log n)$  en général?
  - $\star$  Réponse 1 [randomisation] : la hauteur est de  $O(\log n)$  en moyenne (permutations aléatoires de  $\{1, 2, \dots, n\}$ )
  - $\star$  Réponse 2 [amortisation] : exécution des opérations en temps amorti  $O(\log n)$  pour des arbres splay
  - \* Réponse 3 [optimisation] : la hauteur est de  $O(\log n)$  en pire cas pour beaucoup de genres d'arbres de recherche équilibrés : arbre AVL, arbre rouge-noir, arbre 2-3-4. Insértion/suppression plus compliquées, mais toujours  $O(\log n)$ .

## 13.5 Performance moyenne

**Théorème 13.3** (Bruce Reed & Michael Drmota). La hauteur d'un arbre de recherche construit en insérant les valeurs  $1, 2, \ldots, n$  selon une permutation aléatoire est  $\alpha \lg n - \beta \lg \lg n + O(1)$  en moyenne où  $\alpha \approx 2.99$  et  $\beta = \frac{3}{2 \lg(\alpha/2)} \approx 1.35$ . La variance de la hauteur aléatoire est O(1).

La preuve du thèorème 13.3 est trop compliquée pour les buts de ce cours. On peut analyser le cas moyen en regardant la profondeur moyenne (ou niveau moyen) plutôt. Le coût de chaque opération dépend de la profondeur du nœud accédé dans l'arbre. On va démontrer que la profondeur moyenne est  $O(\log n)$ . Donc le temps moyen d'une recherche fructueuse est en  $O(\log n)$ . La preuve exploîte la correspondance à une exécution du tri rapide : le pivot du sous-tableau correspond à la racine du sous-arbre.

**Définition 13.2.** Soit x un nœud interne d'un ABR, et soit  $T_x$  le sous-arbre enraciné à x. Pour tout nœud interne  $y \in T_x$ , la distance d(x,y) est définie comme la longueur du chemin de x à y. On définit  $d(x) = \sum_{y \in T_x} d(x,y)$  comme la somme des profondeurs des nœuds internes dans le sous-arbre.

Avec cette définition, d(racine, y) est la profondeur (ou niveau) du nœud y et  $\frac{d(racine)}{n}$  est la moyenne des profondeurs dans l'arbre.

**Théorème 13.4.** Soit  $D(n) = \mathbb{E}d(\mathsf{racine})$  l'espérance de la somme des profondeurs dans un arbre aléatoire avec n clés comme en Théorème 13.3. Alors,  $D(n)/n = O(\log n)$ 

Démonstration. Preuve comme pour Théorème 12.1 (temps de calcul du tri rapide).